



# پرواز

فصلنامه علمی-دانشجویی پرواز

شماره هفتم / زمستان ۱۴۰۲

صاحب امتیاز: انجمن علمی مهندسی  
هوافضا دانشگاه فردوسی مشهد

پهپاد ها، آینده ای برای آتشنشانی

کاربرد یادگیری ماشین در سیستم های اطلاعات جغرافیایی و سنجش از دور

پرنده های الکتریکی و خورشیدی در دو دهه اخیر

دوئل ترس و امید؛ آینده چه شکلی است؟

فصلنامه علمی-دانشجویی پرواز  
شماره هفتم / زمستان ۱۴۰۲  
صاحب امتیاز: انجمن علمی مهندسی  
هوافضا دانشگاه فردوسی مشهد



مدیر مسئول: علیرضا شرفی

سر دبیر: محمد امین باقری

استاد مشاور نشریه: دکتر علی اسماعیلی، دکتر جواد سپاهی یونسی

دبیر انجمن علمی: علی جلالیان

هیئت تحریریه: علی تژاد جهان تیغ - حسین خیر دوست - امین رضاتژاد

معرفی کتاب: هدیه شفیعی

ویراستار علمی: محمد امین باقری

هیئت ادبی: ریحانه رنجبر - محمدیاسین طاهری - سحر قربانی

طراح لوگو: علیرضا منتظری تختی

طراح گرافیک و صفحه آرا: زهره تازش - محمد گلکانی

# پیش گفتار

## ○ سفن سردبیر



محمدامین باقری  
دانشجو کارشناسی مهندسی هوافضا  
دانشگاه فردوسی مشهد

در این شماره سعی کرده ایم به موضوعات و اخبار علم روز دنیا که بشر همه روزه آن را می‌شنود پردازیم و برای بیان آن بقول سعدی تلاش کرده ایم « به فهم نزدیک و از تکلف دور » باشد.

امیدوارم بکوشیم که از علم و دانش خود در جهت آبادانی سرزمین خود و حفظ یکه زمینمان بکار گیریم نه برای ویرانی آن...

در آخر با اشاره ای به جمله نیل آرمسترانگ سخنم را به اتمام می‌رسانم

«من آدم حساسی نیستم. وقتی خانه والدینم را ترک کردم گریه نکردم. وقتی در ناسا کار پیدا کردم گریه نکردم و حتی وقتی روی ماه پا گذاشتم گریه نکردم. اما وقتی از روی ماه به زمین نگاه کردم، بغضم گرفتم. با تردید با پرچمی که بنا بود روی ماه نصب کنم بازی می‌کردم. از آن فاصله، رنگ و نژاد

ما بودیم و یک خانه گرد آبی

با خود گفتم: انسان ها برای چه می‌جنگند؟

شست دستم را به سمت زمین گرفتم و تمام دارایی ام و کره زمین با آن عظمت پشت شستم پنهان شد و من اشک ریختم...»

نیل آرمسترانگ

## ○ سفن مدیر مسئول



علیرضا شرفی  
دانشجو کارشناسی مهندسی هوافضا  
دانشگاه فردوسی مشهد

درود به چشمان پاک

همین اول کار قصد دارم تا از تیم خوب این شماره تشکر کنم که با وجود مشکلات فراوان کمر همت بستند و کار رو به بهترین شکل ممکن به پایان رساندند.

رسالت نشریه پرواز همیشه رساندن محتوای جذاب برای وقت شما عزیزان بوده چراکه این نشریه متعلق به شما دوستداران هوافضا می‌باشد و این شما هستین که به این نشریه با خواندن آن ارزش می‌دهید.

بیش از این وقت شمارو نمی‌گیرم چرا که مطالب جذاب در انتظار چشمان شماست.

به امید روز های بهتر

پهپادها؛ آینده‌ای برای آتش‌نشانی

04

کاربرد یادگیری ماشین در سیستم‌های  
اطلاعات جغرافیایی و سنجش از دور

15

پرنده‌های خورشیدی و  
الکتریکی دو دهه اخیر

20

دوئل ترس و امید؛  
آینده چه شکلی است؟

31

## ○ پهپادها آینده ای برای آتش نشانی



حسین خیردوست  
پژوهشگر

### چکیده

هرساله، آتش سوزی‌های فراوانی در مناطق مختلف رخ می‌دهد که محیط‌زیست و جان و مال افراد را به خطر می‌اندازد. با توجه به شدت این آتش‌سوزی‌ها، مقابله با آنها و اطفای حریق سخت است. به همین دلیل، این پژوهش با هدف یافتن روشی بهینه‌تر برای مقابله با آتش انجام شد.

بر اساس تحقیقات، استفاده از پهپادهای آتش‌نشان برای اطفای حریق به آتش‌نشان‌ها اجازه می‌دهد تا در موقعیت اضطراری، از وضعیت بحرانی آگاه شوند که این امر به نجات جان افراد کمک می‌کند. در نتیجه، داشتن ناوگانی از پهپادهای پیشرفته در زمینه آتش‌نشانی می‌تواند خسارات را به حداقل برساند و با حفاظت از جان و مال مردم و حفظ جان مأموران آتش‌نشانی شرایطی بهینه را فراهم کند. بنابراین، پهپادها آینده آتش‌نشانی هستند.



## مقدمه

مدیریت مرکزی ایستگاه‌های آتش‌نشانی و استراتژی‌های بهینه‌سازی سنتی، نسبت به زمان پاسخ، تعادل حجم کار و مشکلات هزینه، آسیب‌پذیر هستند. این امر با نبود سیستم‌های ارتباطی مدرن و چارچوب مدیریتی جامع برای عملیات اطفای حریق تشدید می‌شود. این مشکلات انگیزه استفاده از فناوری‌های جدید مانند هواپیماهای بدون سرنشین (UAV) را ایجاد می‌کند (شکل ۱).

چگونه آتش‌نشان‌ها می‌توانند با استفاده از هواپیماهای بدون سرنشین، شرایط اضطراری را بهتر مدیریت کنند؟



شکل ۱: نمونه پهباد آتش‌نشان چینی

استفاده از هواپیماهای بدون سرنشین برای اطفای حریق به آتش‌نشانان اجازه می‌دهد تا در موقعیت اضطراری، از وضعیت بحرانی آگاه شوند. همچنین با قابلیت حمل مواد خاموش‌کننده و رسیدن به مناطق دورافتاده، می‌توانند به نجات جان افراد کمک کنند.

## پهبادها چشمانی در آسمان برای آتش‌نشانان هستند.

آن‌ها می‌توانند به‌عنوان ابزار ضروری آتش‌نشانی برای افراد در خدمات آتش‌نشانی، به‌ویژه در داخل و اطراف مراکز شهری، جایی که یک جهنم مرگبار ممکن است در ساختمانی مرتفع رخ دهد، خدمت کنند. پهباد می‌تواند مقامات آتش‌نشانی را به آخرین فناوری برای اطفای حریق مجهز کند و قابلیت‌های تکمیلی را به منابع موجود مانند ماشین‌های آتش‌نشانی، نردبان‌ها، لباس‌های تخصصی و ... اضافه کند. آتش‌نشانان اکنون می‌توانند اطلاعات هوایی را به روشی سریع و مقرون به صرفه به دست آورند.

این ویژگی‌های خاص با عوامل استرس‌زای اکوسیستم، هم‌سو است. عوامل اصلی و مهم استرس برای جنگل‌ها «تغییر آب و هوا» و «اختلال آتش‌سوزی» است. از آنجایی که روش‌های سنتی در پایش سلامت اکوسیستم محدودیت‌هایی دارد، ترکیب سیستم اطلاعات جغرافیایی (GIS) با سنجش از دور، برای پایش مقیاس‌های مختلف مکانی و زمانی محبوب‌تر شده است. این فناوری‌ها امکان نظارت و پیش‌بینی به‌روز خطرات اختلال جنگل را فراهم می‌کنند.

آتش‌سوزی جنگل‌ها در مناطق دورافتاده (شکل ۴)، تهدیدی جدی برای اکوسیستم‌ها به شمار می‌رود. این آتش‌سوزی‌ها محرک‌های مهم تغییرات اقلیمی با اثرات نامطلوب بر محیط‌زیست محسوب می‌شوند.



شکل ۴: آتش‌سوزی جنگل در مناطق دورافتاده



شکل ۲: پهپاد ماتریس ۳۰۰ در حال همکاری با آتش‌نشان‌ها

### اکوسیستم

اکوسیستم‌های مختلف مانند جنگل‌ها و مراتع، منابع طبیعی را فراهم می‌کنند و انعطاف‌پذیری و چرخه‌های طبیعی را حفظ می‌کنند. این محیط‌ها با طیف گسترده‌ای از ویژگی‌ها مشخص می‌شوند. ویژگی‌های خاص هر اکوسیستم باید پایش شود تا سلامت آن‌ها به‌درستی ارزیابی شود.



شکل ۳: طراحی اولیه پهپاد آتش‌نشان با حمل توپ اطفای حریق

است. با توجه به ماهیت خطرناک عملیات اطفای حریق، استفاده از ربات‌ها برای این کار در مناطق دورافتاده از توجه ویژه‌ای برخوردار بوده است.

## فناوری UAV

پهپادها می‌توانند به‌طور مؤثر بر عملیات نظارت داشته باشند تا از نتایج نامطلوب در هنگام وقوع بلایای طبیعی جلوگیری کنند. آن‌ها می‌توانند از طریق عکس‌برداری هوایی، ابزاری برای به دست آوردن اطلاعاتی باشند که برای بررسی و مدیریت بلایا استفاده می‌شود. تصاویر هوایی، عملیات تجزیه و تحلیل توصیفی دقیق تجهیزات را تسهیل می‌کند و سرنخ‌های مفیدی برای درک صحنه ارائه می‌دهد.



شکل ۵: پهپاد آتش‌نشان در حال بررسی و اطفای حریق

برای شناسایی مکان دقیق آتش‌سوزی در مناطق دورافتاده و جلوگیری از تبدیل آن به فاجعه، به واکنش اضطراری نیاز است. باین‌حال، در زمینه آتش‌نشانی، بخش‌ها به‌دلیل پروتکل‌های محدودکننده و عدم اطمینان در مورد ارزش‌افزوده، در اجرای فناوری‌های جدید کند هستند. بنابراین، مطالعات زیادی برای بهبود روش‌های علمی برای حفظ محیط‌زیست و اکوسیستم‌ها و کم کردن خطرات برای عموم انجام شده است. در این راستا، برای کاهش اثرات مخرب آتش‌سوزی جنگل‌ها در مناطق دوردست، محققان از شبکه‌های حسگر بی‌سیم و مدل‌های یادگیری ماشین استفاده کرده‌اند. علاوه‌براین، مدل‌های عملیاتی و شبیه‌سازی آتش‌سوزی جنگل برای پیش‌بینی رفتار آتش‌سوزی ایجاد شده‌اند. روش دیگر برای تشخیص آتش‌سوزی جنگل، استفاده از تصاویر ماهواره‌ای و مدل‌سازی آتش‌سوزی جنگل با در نظر گرفتن پارامترهای مکانی است. اخیراً از چارچوب‌های یادگیری عمیق برای پیش‌بینی پیشرفت آتش‌سوزی جنگل‌ها و محافظت از جان انسان‌ها استفاده شده



از آنجایی که مهار و کنترل آتش‌سوزی با اندازه محدود نسبت به شعله‌ای که قبلاً گسترش یافته است، آسان‌تر است، وسایل نقلیه هوایی بدون سرنشین (UAV) در چنین شرایطی می‌توانند ارزشمندتر باشند. در چند سال اخیر استفاده از پهپادها که معمولاً **drones** نامیده می‌شوند، در نظارت افزایش یافته است. چندین مطالعه استفاده از پهپادها را در تشخیص و سرکوب آتش‌سوزی جنگل بررسی کرده‌اند. در ادامه جنبه‌های مختلف استفاده از پهپادها در کنترل آتش بررسی می‌شود. یکی از گام‌های مهم در کنترل آتش‌سوزی‌های جنگلی، پیش‌بینی پیشروی جبهه آتش است که آگاهی را افزایش می‌دهد.



شکل ۷: پهپاد آتش‌نشان در حال بررسی و تحلیل آتش‌سوزی

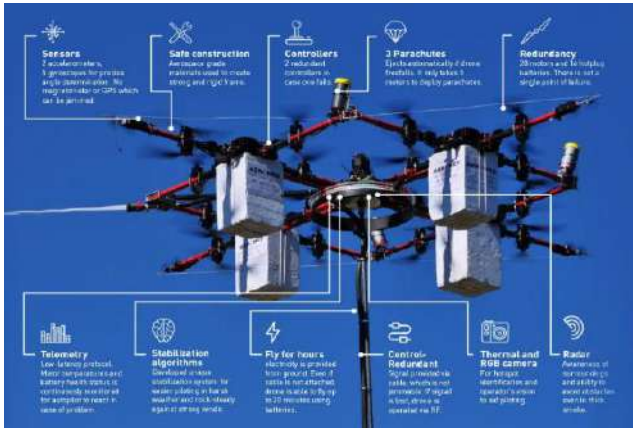
علاوه بر این، این وسایل نقلیه رباتیک می‌توانند محموله حمل کنند و به مناطق دورافتاده پرواز کنند. پهپادها برای به اشتراک گذاشتن داده‌هایی مانند مکان‌ها، مسیرها، وظایف و اهداف به تعامل نیاز دارند. تعاملات پیچیده بین پهپادها و ایستگاه‌ها را می‌توان با هوش مصنوعی (AI)، اینترنت اشیا (IoT) و رایانش ابری پشتیبانی کرد. فناوری‌های مدرن می‌توانند تلفات و خسارات را به حداقل برسانند، پاسخ‌های سریع را فعال کنند و از هشدارهای نادرست جلوگیری کنند (شکل ۶).

پشتیبانی هوایی ابزاری مهم برای اطفای حریق است که مقدار قابل توجهی از مواد خاموش‌کننده را آزاد می‌کند. آتش‌نشانان در خطر گیر افتادن هستند.



شکل ۶: نمونه فرایند ارتباط‌گیری پهپاد آتش‌نشان با مرکز کنترل

در این مورد، یک مطالعه تحقیقاتی، سیستمی را برای برنامه‌ریزی گشت‌زنی پهپادها برای نظارت بر آتش‌سوزی در جنگل‌ها ایجاد کرد. برای این منظور، محققان یک منطق زمان‌بندی نقطه مسیر را به کار بردند که ویژگی‌های منطقه را با اندازه‌گیری‌های زمان واقعی ترکیب می‌کند. تهسین و همکارانش به این فکر افتادند که داده‌ها را جمع‌آوری کرده و به ایستگاه ارسال کنند. آن‌ها همچنین از هواپیماهای بدون سرنشین برای تجسم در زمان واقعی و تئوری گراف برای ایجاد یک مدل کارآمد استفاده کردند. محققان یک رویکرد خوشه‌بندی منحصر به فرد را برای تشخیص آتش‌سوزی جنگل و انتقال داده‌های مربوط به آتش به ایستگاه پایه از طریق ارتباط بی‌سیم، ترسیم کردند. علاوه بر این، رویکرد آن‌ها برای مدیریت چالش‌های انرژی پهپادها کارآمد است. آسونیو و همکاران چهارچوبی مفهومی برای محاسبه نرخ جریان آب، بر اساس تعداد کل پهپادها و با در نظر گرفتن عوامل تعیین‌کننده در تکامل آتش‌سوزی، ارائه کرده‌اند.



شکل ۸: پهپاد آتش‌نشان با قابلیت پخش

مواد خاموش‌کننده و معرفی اجزای آن پهپاد از یک قاب، پروانه‌های موتور، یک کنترل‌کننده موتور الکتریکی، یک برد توزیع برق، یک کنترلر پرواز، یک باتری، یک گیرنده یا بلوتوث، یک دوربین، یک فرستنده ویدئو و برخی حسگرها تشکیل شده است. چندین حسگر به یک پهپاد متصل است؛ به عنوان مثال، سنسور فشار، ارتفاع یا فاصله بین زمین و پهپاد را اندازه‌گیری می‌کند. GPS موقعیت پهپاد را مشخص می‌کند. پهپادهای آتش‌نشان که توسط دوربین‌های حرارتی پشتیبانی می‌شوند، بینایی در دود را بهبود می‌بخشند و به سرعت حرکت می‌کنند. به‌طور کلی، میانگین برد ارتباطی یک پهپاد، ۸ کیلومتر است؛ می‌تواند ۳۰ دقیقه پرواز کند و سرعت آن به ۹۶ کیلومتر در ساعت



شکل ۱۰: حیوانات گیرافتاده در آتش

برای اطمینان از عملیات ایمنی آتش، پهپادها مجهز به دوربین هستند و می‌توانند با ایستگاه ارتباط برقرار کنند. داده‌های نظارتی جمع‌آوری شده توسط پهپادها می‌توانند وضعیت مأموریت را با ارسال داده‌ها برای به‌روزرسانی هم‌زمان مکان آن گزارش کنند تا ایستگاه آتش‌نشانی از موقعیت و وضعیت آتش سوزی مطلع شود. می‌توان از پهپادهای آتش‌نشانی در موقعیت‌های مختلفی برای ارائه پشتیبانی هوایی ارزشمند استفاده کرد؛ از جمله آگاهی موقعیتی و ارزیابی حرارتی.

**آگاهی از موقعیت:** در سناریوی معمولی که در آن آتش‌سوزی در ساختمانی رخ داده است، آتش‌نشانان در محل حاضر می‌شوند و عملیات خود را با اطلاعات محدودی در مورد وسعت آتش‌سوزی و آسیب وارده به سازه آغاز می‌کنند. در عوض، با ناوگانی از پهپادها،

می‌رسد. هواپیماهای بدون سرنشین با حمل کپسول‌های آتش‌نشانی مانند فوم، پودر و کپسول‌های دی‌اکسیدکربن ( $CO_2$ ) اطفای حریق را تسهیل می‌کنند. هنگامی که پهپاد به شعله می‌رسد، کنترل‌کننده می‌تواند برای خاموش کردن آن، توپ‌ها را رها کند.



شکل ۹: پهپاد آتش‌نشان شعله‌افکن

## UAV برای نظارت بر عملیات

پهپادها به‌طور فزاینده‌ای در عملیات اطفای حریق برای کارهای مختلف مانند ارائه آگاهی موقعیتی در زمان واقعی، نقشه‌برداری از محیط آتش و شناسایی نقاط داغ استفاده می‌شوند. پهپادهای مجهز به دوربین‌های شکل‌برداری حرارتی می‌توانند افراد و حیواناتی را که نیازمند نجات هستند، شناسایی کنند. همچنین آتش‌نشانان را قادر می‌سازند تا سریع‌تر و مؤثرتر واکنش نشان دهند (شکل ۱۰).



شکل ۱۲: نمونه شکل دوربین حرارتی پهپاد  
آتش نشان

### چالش‌های سنتی در استفاده از هواپیماهای بدون سرنشین برای اطفای حریق

روش متعارف استفاده از پهپادها در هنگام اطفای حریق، کنترل هواپیمای بدون سرنشین توسط خلبان با استفاده از کنترل از راه دور (RC) است. در اینجا، خلبان به نقطه رله تمام اطلاعات جمع‌آوری شده توسط پهپاد تبدیل می‌شود. این روش استفاده از پهپادها ممکن است ساده باشد؛ اما چندان مؤثر

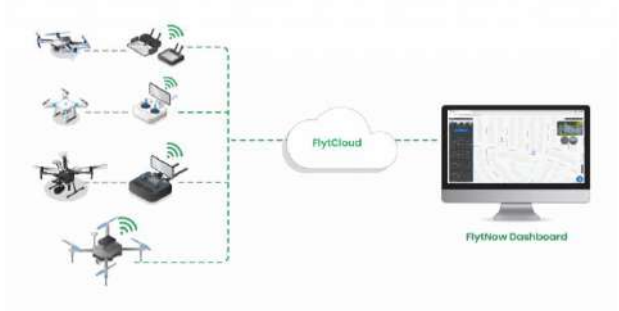
نیست؛ زیرا برای کنترل چندین پهپاد به چند خلبان نیاز است. علاوه بر نیاز به نیروی انسانی، چندین عیب دیگر نیز وجود دارد که به شرح زیر است:

آتش‌نشانان می‌توانند با ارزیابی هوایی از صحنه شروع کنند و قبل از شروع عملیات نجات خود با استفاده از پهپادها، میزان آتش را بدانند.



شکل ۱۱: نمونه شکل دوربین پهپاد  
آتش نشان در شب و نمایش کامل مأموران  
آتش‌نشانی

**ارزیابی حرارتی:** در شرایط اطفای حریق، آتش‌نشانان برای حفظ جان و یکپارچگی سازه، به‌طور شبانه‌روزی کار می‌کنند. به همین دلیل مهم است که تلاش آن‌ها به سمت منبع آتش‌سوزی هدایت شود. پهپادهای مجهز به دوربین حرارتی می‌توانند به آتش‌نشانان برای شناسایی نقاط داغ در داخل سازه شعله‌ور کمک کنند (شکل ۱۲). بر این اساس، آتش‌نشانان می‌توانند برای کنترل اوضاع تلاش کنند.



شکل ۱۳: انواع اتصال به سیستم مرکزی پهپاد آتش نشان

### ویژگی‌ها

در چند دهه اخیر، فناوری هواپیماهای بدون سرنشین با نظارت بر انتقال مواد خاموش کننده، راه را برای جلوگیری از حضور انسان، به ویژه در هنگام آتش سوزی جنگل‌ها، هموار کرده است. این مطالعه موضوعی برای همکاری متمرکز هواپیماهای بدون سرنشین در مبارزه با آتش سوزی در مناطق دورافتاده پیشنهاد کرد.



شکل ۱۴: پهپاد آتش نشان در حال بررسی آتش سوزی

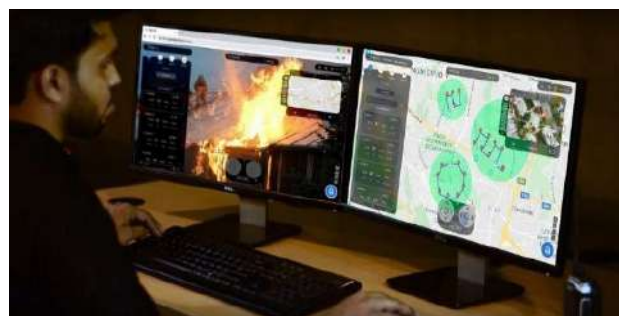
- برای خلبان هواپیمای بدون سرنشین به اشتراک گذاشتن داده‌ها با آژانس‌های مختلف و پرسنل زمینی دشوار است که مانع هماهنگی می‌شود.
- بایگانی اطلاعات پرواز مشکل است که آن را برای تجزیه و تحلیل آینده وضعیت اضطراری مشکل ساز می‌کند.
- نمی‌توان داده‌های جمع‌آوری شده از چندین هواپیمای بدون سرنشین را برای آگاهی از موقعیت بهتر، به هم پیوند داد.
- بیشتر زمانی که پهپادهای متعدد درگیر هستند، اشتراک‌گذاری داده‌های زنده دشوار می‌شود.
- پاسخ پهپادها را نمی‌توان خودکار کرد؛ زیرا امکان ادغام آن‌ها با سیستم‌های واکنش اضطراری وجود ندارد.

می‌کند. همچنین، پهپاد موظف است پس از رسیدن به منطقه آتش‌سوزی، بی‌درنگ گزارش جهت باد را ارسال کند. علاوه‌براین، تک‌تک وظایف در این فرایند تحت نظارت ایستگاه آتش‌نشانی انجام می‌شود.

داده‌های گزارش‌شده از محل عملیات به‌طور مداوم و خودکار، بر روی سامانه مرکزی ثبت می‌شود تا نظارت کامل بر عملیات صورت بگیرد (شکل ۱۵). از آنجایی که این کار می‌تواند بدون دخالت شخص ثالث اجرا شود، هزینه اعتبارسنجی دستی کاهش و امنیت داده‌ها افزایش می‌یابد.



شکل ۱۶: نمونه شکل کامل سیستم مدیریت پهپاد آتش‌نشان



شکل ۱۵: نمونه داده‌ها و گزارش‌های پهپاد آتش‌نشان به سامانه مرکزی عملیات

برای اطمینان از اطفای کامل آتش، داده‌های متنی مانند وضعیت باتری پهپاد، جهت باد و میزان مواد خاموش‌کننده استفاده‌شده، در طول مأموریت و به‌موقع گزارش می‌شوند. هنگامی که آتش‌نشان در خطر است یا گیر می‌کند، پهپاد می‌تواند موقعیت خطرناک را توسط دوربینی با وضوح زیاد که در بدنه پهپاد کار شده، تشخیص دهد. سپس بلافاصله هشدار به ایستگاه آتش‌نشانی ارسال

### نتیجه‌گیری

آتش‌نشانان معمولاً سه هدف اصلی دارند: محافظت از افراد و نجات جان آن‌ها، از بین بردن آتش و حفظ و نجات دارایی‌های فیزیکی. تا همین چند سال پیش تجهیزات اطفای حریق نسبتاً قدیمی و ساده بودند؛ اما

با معرفی پهپادهای آتش‌نشانی تغییر اساسی در آن‌ها به وجود آمد. با افزایش شهرسازی و ترافیک و ایجاد ساختمان‌های مسکونی و تجاری بلند و مواد خطرناکی که در ساخت‌وساز از آن‌ها استفاده می‌شود، آتش‌نشانان امیدوارند تا بهره‌مندی از تکنولوژی پهپادهای هوایی به آن‌ها در رسیدن به اهدافشان کمک کند. فناوری‌هایی مانند سنسورهای گاز و الکترونیکی، مواد ضد گرما و حرارت، دوربین‌های پیشرفته و عملیات‌های خودگردان و دسته‌جمعی، افزایش زمان باقی ماندن در هوا و ارتفاع قابل پرواز، به پهپادهای اطفای حریق اضافه شدند تا به یاری آتش‌نشانان بیایند.

پهپادها به‌تنهایی نمی‌توانند آتش را خاموش کنند. آن‌ها تنها ابزاری برای شناسایی مراکز اصلی آتش‌سوزی هستند و ابزار کمکی مؤثری برای آتش‌نشان‌ها به حساب می‌آیند. در واقع هلی‌شات آتش‌نشانی به امدادگران کمک می‌کند تا وظایف خود را بهتر انجام دهند. پهپادهای آب‌پاش نیز همچنان کارایی لازم را ندارند. با این حال، با توجه به پیشرفت

تکنولوژی پهپادها شاید در آینده‌ای نه‌چندان دور، شاهد حضور پهپادها به‌جای انسان‌ها در صحنه‌های مهار آتش‌سوزی باشیم.

در این مقاله با پهپاد آتش‌نشان و وظایف و کاربردهای آن آشنا شدیم. استفاده از هلی‌شات‌ها در صحنه‌های آتش‌سوزی می‌تواند از جان آتش‌نشان‌ها و قربانیان محافظت کند و احتمال موفقیت عملیات امدادسانی را افزایش دهد. همچنین محققان و مهندسين در حال تلاش هستند تا با طراحی کاربردی، پهپادها را به آتش‌نشان واقعی تبدیل کنند. با وجود این، متأسفانه فعلاً در ایران از این تکنولوژی کارآمد به‌صورت جدی استفاده نمی‌شود. امیدواریم به‌زودی شاهد درخشش پهپادها در زمینه امداد و نجات باشیم.

## منابع



## کاربرد یادگیری ماشین در سیستم های اطلاعات جغرافیایی و سنجش از دور

امین رضائزاد- دانشجوی کارشناسی  
ارشد مهندسی کامپیوتر دانشگاه گیلان



در این قسمت از کاربرد یادگیری ماشین (ML) در سیستم های اطلاعات جغرافیایی (GIS) و سنجش از دور (RS) صحبت می کنیم. هم افزایی میان ظرافت تحلیلی ML و ظرفیت های اکتشافی GIS و RS، توانایی کشف الگوها و اسرار ناشناخته در سیاره زمین و کاوش فرصت های پیشرفت پایدار را مهیا خواهد نمود.

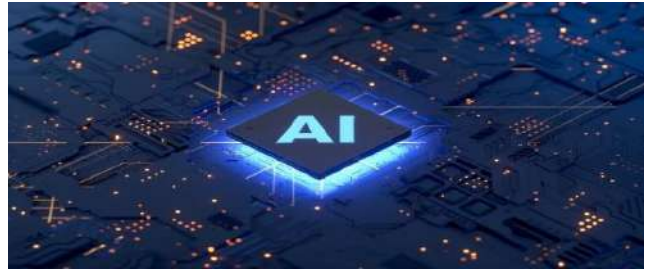
✓ هوش مصنوعی و یادگیری ماشین

پیش از تعریف یادگیری ماشین، بهتر است به معرفی هوش مصنوعی<sup>۱</sup> بپردازیم. به هوشی که یک سیستم در موقعیت های مختلف از خود نشان می دهد، هوش مصنوعی گفته می شود. به بیانی دیگر، هوش مصنوعی به سیستم هایی گفته می شود که می توانند واکنش هایی مشابه رفتارهای هوشمند انسانی، برای حل مسائل داشته باشند. در بیشتر مطالعات و تحقیقات مرتبط، هوش مصنوعی را به عنوان دانش شناخت و طراحی عامل های هوشمند<sup>۲</sup> تعریف کرده اند. نقطه عطف اصلی در زمینه هوش مصنوعی زمانی مشخص شد که آلن تورینگ (Alan Turing) در سال ۱۹۵۰ میلادی، ماشین تورینگ را معرفی کرد. یک مدل رایانه ای هوشمند که یک نظریه اتوماتا (Automata Theory) را توسعه می داد و متعاقباً، سایر محققان به ایجاد ماشین متفکر علاقه مند شدند [۱].

<sup>۱</sup> Artificial Intelligence

<sup>۲</sup> Rational Agent





## شکل ۱: هوش مصنوعی Artificial Intelligence

حالا که تا حدودی با هوش مصنوعی آشنا شدیم بهتر است به موضوع اصلی بپردازیم. یادگیری ماشین<sup>۳</sup> از مهم ترین زیر شاخه های هوش مصنوعی محسوب می شود که بیانگر توانایی یادگیری سیستم کامپیوتری براساس تقلیدی از روش های یادگیری انسانی با استفاده از داده ها و بدون برنامه نویسی صریح می باشد. در یک نگاه کلی، روش های یادگیری ماشین به چهار بخش تقسیم می شوند که عبارت اند از: **یادگیری با ناظر**، **یادگیری بدون ناظر**، **یادگیری تقویتی** و **یادگیری عمیق**. در ادامه به صورت مختصر این روش ها معرفی می کنیم.

در **یادگیری با ناظر**<sup>۴</sup>، مدل با استفاده از داده های ورودی برچسب گذاری شده با توجه به داده های خروجی، آموزش داده می شود و سعی می کند یک تابع پیش بینی خروجی ها، برای ورودی های جدید بسازد. در این روش، کار پیچیده شناسایی و طبقه بندی انواع پوشش زمین، ویژگی های طبیعی و مناظر شهری بسیار کارآمد و دقیق می شود.

در یادگیری بدون ناظر<sup>۵</sup>، مدل با داده های ورودی بدون برچسب از داده های خروجی، آموزش داده می شود و هدف اصلی کشف الگوها، ساختارها و ارتباطات مخفی در داده ها است. این روش یادگیری برای کاوش داده ها و انجام خوشه بندی مفید است. به کمک این مدل می توانیم الگوها و روندهای پنهان در سطح زمین را کشف کنیم.

در **یادگیری تقویتی**<sup>۶</sup>، مدل با تعامل در محیط، بهبود عملکرد خود را یاد می گیرد. یعنی مدل با انجام اعمال مختلف و دریافت پاداش یا مجازات، تلاش می کند راهبردهای

<sup>۳</sup> Machine Learning

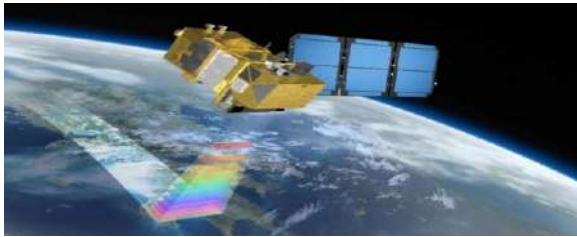
<sup>۴</sup> Supervised Learning

<sup>۵</sup> Unsupervised Learning

<sup>۶</sup> Reinforcement Learning

## ✓ سیستم های اطلاعات جغرافیایی و سنجش از دور

فناوری های نوین سنجش از دور<sup>۱۰</sup> و سیستم اطلاعات جغرافیایی<sup>۱۱</sup>، از منظر مهندسی و علوم پایه در قلمرو علمی مانند ریاضی، آمار، فیزیک، کامپیوتر، مخابرات و هوافضا قرار می گیرد. و در سال های اخیر، در طیف گسترده ای از کاربرد های جغرافیایی، زمین شناسی، هوا شناسی، اقیانوس شناسی، زیست شناسی، باستان شناسی و امور نظامی مورد توجه قرار گرفته است.



شکل ۲: تصویر ماهواره

علت این التفات هم مثل روز روشن می باشد، چرا که فعالیت های تحقیقاتی بر روی زمین و از نزدیک پرهزینه و پرزحمت

بهتری را برای کسب بیشترین پاداش اتخاذ کند. این روش یادگیری در ساخت ربات ها، بازی های کامپیوتری و اکتشافات فضایی کاربرد دارد.

**یادگیری عمیق<sup>۷</sup>**، از مهم ترین زیر شاخه های از یادگیری ماشین بر اساس شبکه های عصبی مصنوعی<sup>۸</sup> است. این دسته از یادگیری می تواند در حوزه هایی مانند پردازش زبان طبیعی، پردازش تصاویر و پردازش داده های عظیم ماهواره ها کاربرد های موفق و بعضاً بهتر از انسان داشته است.

همچنین شایان توجه است که روش دیگری هم با عنوان **یادگیری نیمه ناظر<sup>۹</sup>** وجود دارد که در آن، مدل با داده هایی آموزش داده می شود که بخشی از آن ها دارای برچسب و بخشی بدون برچسب هستند. این نوع یادگیری معمولاً در مواردی استفاده می شود که تهیه برچسب برای تمام داده ها زمان بر و یا هزینه بر باشد.

<sup>۷</sup> Deep Learning

<sup>۸</sup> Artificial Neural Network

<sup>۹</sup> Semi-Supervised Learning

<sup>۱۰</sup> Remote Sensing

<sup>۱۱</sup> Geographic Information Systems

است و حتی در بعضی از ایام سال نا ممکن می باشد. در حالی که استفاده از داده های سنجش از دور، امکان بررسی پدیده ها و مطالعه روند تغییرات را به سهولت ممکن ساخته و هزینه کارها بر روی زمین را به طرز چشم گیری کاهش می دهد



شکل ۳: مشاهدات فضایی

تصور کنید که فهم داده ها و درک اطلاعات با بهره گیری از روش های هوش مصنوعی نظیر یادگیری ماشین و یادگیری عمیق به چه میزان اهمیت خواهد داشت؟ بیایید امروز این سوال را بررسی کنیم.

طبق تحقیقات صورت گرفته، کاربردهای الگوریتم های یادگیری ماشین در طیف گسترده ای از امور مرتبط با هواضا، مانند فناوری نوین سنجش از دور و سیستم اطلاعات جغرافیایی به شدت افزایش یافته است [۲]. به طور مثال در تشخیص الگوهای مکانی، برای تحلیل اجتماعات شهری، بررسی تغییرات کشاورزی، پایش جریان جمعیت، پیش بینی های زیست محیطی و مدیریت منابع طبیعی می تواند بسیار کارآمد باشد. همچنین در پیشگیری از حوادث و مدیریت بحران های طبیعی مانند سیل، زلزله، آتشفشان، خشکسالی، گردباد، سونامی و سایر مخاطرات نقش موثری داشته باشد.



شکل ۴

## ۷ یادگیری ماشین در تحلیل مشاهدات فضایی

وقتی به یک تصویر ماهواره ای نگاه می کنیم، تشخیص درختان و علف ها، همیشه آسان نیست. از طرف دیگر، ممکن است بخواهیم بر اساس ویژگی های بهداشتی و زیست محیطی مانند آلودگی، تقسیم بندی هایی انجام دهیم که به دنبال آن سیاست هایی راهبردی، در سطح کلان اتخاذ شود. بنابراین می توانید

یادگیری ماشین در سیستم‌های اطلاعات جغرافیایی و سنجش از دور به بهبود تحلیل داده‌ها، پیش‌بینی تغییرات جغرافیایی و افزایش دقت و کارایی در مسائل مختلف کمک می‌کند. با یادگیری ماشین، می‌توانیم جزئیات دقیق‌تری را استخراج کنیم تا به تحلیل‌های دقیق‌تری برسیم [۳].

به عنوان سخن پایانی در این زمینه به پیاده سازی یک ایده کسب و کار<sup>۱۲</sup> نظرستان را دعوت می‌کنیم. راه اندازی یک شرکت نوآور و فناورانه در حوزه تحلیل داده‌های جغرافیایی و داده‌های سنجش از دور که با استفاده از هوش مصنوعی و یادگیری ماشین فعالیت داشته باشد و بتواند به تعداد زیادی از مشتریان در طیف وسیع از نیازمندی‌های دولتی، صنعتی، زیستی، کشاورزی و بسیاری دیگر خدمات مفید و مناسب ارائه دهد. به عنوان نمونه، این خدمات می‌تواند شامل تحلیل دقیق داده‌های جغرافیایی در مقیاس بزرگ و داده‌های سنجش از دور مانند تصاویر ماهواره‌ای جهت پایش زیست‌محیطی،

بررسی پوشش اراضی، پیش‌بینی آب و هوا و دیگر موارد مشابه باشد که در تحقق کشاورزی پایدار نقشی موثر و راهبردی ایفا خواهند نمود. همچنین به کشاورزان و سیاست‌گذاران، مزیت ارزشمند آینده‌نگری را می‌دهد تا تصمیمات آنها با خرد مبتنی بر داده هدایت شود. ایجاد استارت‌آپ‌هایی برای استفاده از هوش مصنوعی و یادگیری ماشین، در تحلیل داده‌های تصاویر ماهواره‌ای و داده‌های زیست‌محیطی نیاز به انگیزه و برنامه‌ریزی دقیق دارد. اگر اراده و توانایی حل مسائل مهم اجتماعی با راهکارهای مهندسی را دارید، این زمینه می‌تواند فرصتی مناسب برای شما باشد. هم‌افزایی میان ظرافت تحلیلی ML و ظرفیت‌های اکتشافی GIS و RS یک راه روشن است که فرصت‌های پیشرفت پایدار را آشکار می‌سازد و آینده‌ای با تصمیم‌گیری‌های هوشمندانه را نوید می‌دهد. منابع:



<sup>۱۲</sup> Start up

## ● پرنده های خورشیدی و الکتریکی در دو دهه اخیر



علی نژاد جهان تیغ

دانشجوی کارشناسی مهندسی هوافضا

دانشگاه آزاد مشهد

### چکیده

هواپیماهای خورشیدی یا الکتریکی نوعی از انواع هواپیماها هستند که کاربرد بسیاری در صنایع مختلف دارد. همان طور که از اسم آن ها میتوان حدس زد این نوع هواپیماها، از نوعی سوخت تجدید پذیر استفاده میکنند متخصصان بر این باورند که با استفاده از انرژی های پاک نظیر انرژی خورشیدی، به جای انرژی های حاصل از سوخت های فسیلی، از آلودگی های زیست محیطی و خطرات مرتبط با آن همچون افزایش دمای هوا و تغییرات گسترده ی آب و هوایی در زمین که اثر گلخانه ای نامیده میشود، میتوان جلوگیری کرد. از طرفی جایگزین کردن منابع انرژی نو، سطح وابستگی به منابع تمام شدنی را نیز پایین می آورد هواپیما های خورشیدی از انرژی تجدیدپذیر خورشیدی استفاده میکنند ک این نوع سوخت، کاهش چشمگیری در تولید الودگی دارد و میتوان گفت که با هزینه ای کمتر و ارزش استفاده بالاتری دارد. باید توجه داشت که هواپیماهای خورشیدی علاوه بر هزینه های بالا، به دانشی منحصر به فرد نیز نیاز دارند. توانسته اند با solar flight، NASA، airbus، البته این موانع را شرکت های فعال در این حوزه همچون استفاده از ابزارهایی خاص، برطرف کنند.



شکل ۱

### بالها :

بال های هواپیما بعد از بدنه، مهمترین قسمت یک هواپیما محسوب می شوند. هواپیما برای به پرواز درآمدن، به بال نیاز دارد و وزن هواپیما در طول پرواز، بر روی بال هایش تقسیم می شود.

### دم و فرامین پروازی :

از قسمت های مهمی که تاثیر بسیار زیادی بر عملکرد هواپیما دارد میتوان به قسمت انتهایی هواپیما اشاره کرد. این مجموعه شامل دم هواپیما و فرامین پروازی است.

وظیفه این فرامین پرواز علاوه بر ایجاد تعادل و ثبات هواپیما در پرواز، هدایت هواپیما در محورهای عمودی و افقی است.

### پیش رانش :

موتور با ایجاد نیروی رو به جلو باعث به حرکت در آمدن پیش رانش، بر روی

### ساختار هواپیما ها : [۳]

میتوان گفت همه هواپیما ها از یک نوع ساختار کلی ساخته شده اند و ده قسمت اصلی دارند. (شکل ۱)

### بدنه :

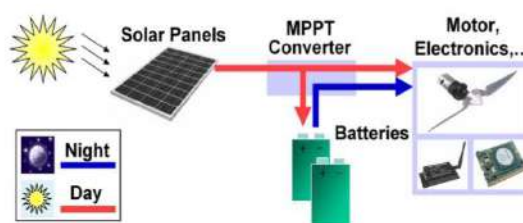
بدنه هواپیما که عمده ترین قسمت هواپیما به حساب می آید، در واقع محلی مناسب برای جاسازی و نگهداری بسیاری از قطعات اصلی هواپیما می باشد.

با توجه به نوع هواپیمای مسافربری، باربری، شکاری، سوخت رسان و دیگر انواع آن، قسمت های مهم نظیر کاکپیت خلبان، کابین مسافران، مخزنهای سوخت و محموله مهمات در این قسمت از هواپیما قرار میگیرند. در اکثر هواپیماها، بدنه و قطعاتی نظیر بال، دم، سیستم پیشرانه هواپیما و ارابه فرود یا همان چرخ ها را بطور مستقیم یا غیر مستقیم به بدنه متصل میکنند البته وظیفه اصلی بدنه، تامین فضای لازم برای مسافران و بار آنها است.

هواپیما می شود. با توجه به نوع هواپیما و طراحی آن، محل قرار گرفتن موتور در آنها متفاوت است و حتی شاید در زیر بدنه، کنار بدنه، داخل دم و جاهای دیگر هواپیما قرار گرفته باشد.

### باک یا مخزنهای سوخت :

مخزن های سوخت که اصلی ترین بخش برای هواپیما های خورشیدی است ، در قسمت بدنه قرار گرفته . در هواپیما های معمولی از سوخت های تجدیدناپذیر یا همان سوخت های فسیلی و در هواپیماهای الکتریکی یا خورشیدی از نوع خاصی باتری استفاده میشود . این باتری ها با استفاده از سلول های خورشیدی تعبیه شده بر روی بدنه های هواپیما ، شارژ میشوند و انرژی اضافی را برای پروازهایی که در شب و بدون



شکل ۲

نور خورشید انجام میشود، ذخیره میکنند. (شکل ۲)

### تاریخچه:

در سال ۱۸۸۳ گاستون تیساندیر<sup>۱</sup> ، شیمیدان و هوانورد فرانسوی ، برای اولین بار از یک موتور الکتریکی ، برای تامین پیشرانش یک کشتی هوایی استفاده کرد. دو سال پس از آن ، چارلز رنارد<sup>۲</sup> و آرتور کربز<sup>۳</sup> کشتی هوایی La France را با موتور قدرتمند تری به پرواز درآوردند.

استفاده از موتور های الکتریکی در هواگرد هایی با بال ثابت ، دست کم از سال ۱۹۵۷ شروع شد. در سال ۱۹۶۴ ویلیام سی بروون<sup>۴</sup> در شبکه ی CBS اولین بالگردی که بتواند تمام انرژی مورد نیازش برای پرواز را ، از طریق امواج ماکروویو بدست آورد را به نمایش درآورد.

در سال ۱۹۷۳ فرد میلیتکی<sup>۵</sup> و هینو بردیشکاء<sup>۶</sup> یک فروند هواپیمای Brditschka HB-۳ که موتورش از نوع گلايدر بود را به یک

<sup>۱</sup> Gaston Tissandier

<sup>۲</sup> Charles Renard

<sup>۳</sup> Arthur Krebs

<sup>۴</sup> William C. Brown

<sup>۵</sup> Fred Militky

<sup>۶</sup> Heino Brditschka

هواپیمای الکتریکی تبدیل کردند. این هواپیما با نام Militky MB-E<sup>۱</sup> ، اولین هواپیمای سرنشین داری بود که فقط از نیروی الکتریکی برای پرواز استفاده می کرد. در همان سال هینو، به مدت ۱۴ دقیقه با این هواپیما پرواز کرد.

در سال ۲۰۰۷ موسسه ی غیر انتفاعی CAFE Foundation ، اولین کارگاه تخصصی هواپیماهای الکتریکی را در سان فرانسیسکو برگزار کرد. اولین هواپیمای رجیستر شده ی الکتریکی اولین پروازش را توانست در تاریخ بیست و سوم دسامبر به انجام برساند.

در سال ۲۰۰۹ یک تیم از دانشگاه تورین پلی تکنیک<sup>۷</sup> تغییری روی هواپیمای Pioneer Alpi<sup>۳۰۰</sup> انجام دادند و آن را با سرعت ۲۵۰ کیلومتر بر ساعت ، برای ۱۴ دقیقه به پرواز درآوردند .

در سال ۲۰۱۱ استفاده از انرژی الکتریکی در هواپیماها شتاب گرفت . در این سال در نمایشگاه هوایی AirVenture واقع در اوشکوش ویسکانسین ، سمپوزیوم جهانی

هواپیماهای الکتریکی برگزار شد به طوری که با توجه گسترده متخصصان روبرو شد. این برنامه توسط بخش هوانوردی شرکت جنرال الکتریک و مشارکت نیروی هوایی ناسا ، آزمایشگاه ملی Argonne ، شرکت سیکورسکی و اداره ی هوانوردی فدرال امریکا اجرا شد.

ایلان ماسک<sup>۸</sup> مدیر اجرایی تسلا موتورز<sup>۹</sup> میگوید: « زمانی که باتری ها بتوانند نیروی ۴۰۰ وات بر ساعت در هر کیلوگرم را تامین کنند و نرخ نیرو به وزنی بین ۰.۷ تا ۰.۸ بدست آورند ، پرواز قاره ای هواپیماهای الکتریکی ، مقرون به صرفه خواهد بود .»

### پروژه های تجربی:

### دهه ی ۹۰ میلادی:

#### *Sunseeker*

در تابستان ۱۹۹۰ ، هواپیمای خورشیدی Sunseeker با خلبانی اریک ریموند ، موفق به ثبت نام خود به عنوان اولین هواپیمای خورشیدی سرنشین داری که

<sup>۷</sup> Turin Polytechnic

<sup>۸</sup> Elon Musk

<sup>۹</sup> Tesla Motors





شکل ۴

در سال ۲۰۰۹ تبدیل به اولین هواپیمای خورشیدی سرنشین داری شد که توانسته بود از رشته کوه آلپ گذر کند. [۲] [۹]

پرواز هواپیمای خورشیدی Sunseeker بر فراز صحرای جنوب کالیفرنیا

### Soaring

اولین هواپیمای خورشیدی چینی به نام Soaring، توسط دنی لی<sup>۱۰</sup> و ژائو یانگ<sup>۱۱</sup> در ۱۹۹۴ ساخته شد. (شکل ۴)

بدنه و بال دست ساز آن از فیبر کربن، کولار و چوب تشکیل شده بود. در طراحی از وینگ لت<sup>۱۲</sup> برای افزایش طول موثر بال و کاهش درگ استفاده شده بود.

توانسته بود عرض ایالات متحده را بپیماید ، شد . باتری های کوچکی که از طریق سلول های خورشیدی شارژ می شدند ، وظیفه تامین نیروی اولین برخاستن از زمین این هواپیما را برعهده داشتند . پس از آن در طول پرواز ، به طور مستقیم از نیروی خورشید استفاده میکرد.



شکل ۳

نسخه‌ی دوم این پرنده با نام Sunseeker II در سال ۲۰۰۲ ساخته شد که در بازه‌ی زمانی بین سال های ۲۰۰۵ تا ۲۰۰۶ با موتوری قوی تر ، بالی بزرگ تر ، باتری های لیتیومی و سامانه‌ی کنترل الکترونیکی بهبود یافته ، تقویت شده بود. (شکل ۳) . در دسامبر ۲۰۰۸ این پرنده ، تنها هواپیمای خورشیدی سرنشین داری بود که در شرایط پروازی قرار داشت و به طور منظم پرواز های خورشیدی را به انجام می رساند . همچنین

<sup>۱۰</sup> Danny H. Y. Li

<sup>۱۱</sup> Zhao Yong

<sup>۱۲</sup> winglet

## Icaré II

هوایمای خورشیدی المانی Icaré II (شکل ۵) توسط موسسه طراحی هوایمای دانشگاه اشتوتگارت در سال ۱۹۹۶ طراحی و ساخته شد. این پرنده در سال ۱۹۹۶، موفق به بردن جایزه ی Berblinger، جایزه ی EAA Special Achievement در اشکوش GoldenDaidalos از Aeroclub آلمان و جایزه ی OSTIV در ۱۹۹۷ در فرانسه شد. [۴]



شکل ۵

## LF20

پرنده ی LF20 که توسط شرکت Lange Flugzeugbau GmbH ساخته شده بود، در واقع نسخه ای تغییر یافته از هوایمای DG800 بود. اولین پرواز آن در ۷ می ۱۹۹۹ انجام شد. (شکل ۶) این هوایما بیشتر با نقش آزمایشی خود، بستر

توسعه این فناوری را، مهیا کرد. سلول های پایه نیکل، نیروی مورد نیاز آن را تامین می کردند و از پیشران EA42 که بعد ها در ساخت Antares 20E نیز به کار رفت استفاده می کرد. [۴]



شکل ۶

## دهه ی اول قرن ۲۱:

### Lange Antares

Lange Antares 20E گلایدری به طول ۲۰ متر بود که به یک موتور الکتریکی ۴۲ کیلو واتی بدون جاروبک<sup>۱۳</sup> مجهز شده بود. نیروی مورد نیاز این گلايدر، از باتری هایی با یون لیتیوم تامین میشد. این پرنده با باتری های کامل شارژ شده، قادر بود تا ۳۰۰۰ متر اوج بگیرد. (شکل ۷) اولین پرواز آن نیز در سال ۲۰۰۳ به ثبت رسید. Antares 20E اولین هوایما با پیشرانی الکتریکی بود که توانست، گواهی صلاحیت پرواز را به دست بیاورد. این پرنده موفق شد در سال ۲۰۱۱ در رقابت

<sup>۱۳</sup> وسیله ای برای هدایت جریان الکتریکی بین سیم های ثابت و چرخان

Berblinger، برنده چالش هوایی «هوایمای سبز» شود.



شکل ۷

۴۸ ساعت، پروازی پیوسته داشته باشد. انرژی مورد نیاز این هواپیما نیز توسط خورشید تامین می شد.

این اولین باری بود که یک پرنده الکتریکی قادر شده بود چنین مداومت پروازی را داشته باشد. باتری های این پرنده بر روی بال ها نصب شده بود. [۵]



شکل ۸

### *Solar Impulse*

اولین پرواز آزمایشی بسیار کوتاه این پرنده در ۳ دسامبر ۲۰۰۹، به طول ۳۵۰ متر به وقوع پیوست. اولین نمونه به همراه نسخه ی پس از آن، هر دو توسط ۴ دستگاه موتور الکتریکی تامین می شدند. انرژی بدست آمده توسط سلول های خورشیدی که بر روی بال و پایدار ساز افقی نصب شده بودند، در باتری های لیتیوم پلیمری ذخیره می شدند که موتورها را به حرکت در می

۲۳E Lange Antares نسخه ای ۲۳ متری است که عملکرد بهتری دارد. این نسخه از پیشرانی مشابه نسخه ی ۲۰ متری استفاده می کند. اولین پرواز نسخه ی ۲۳ متری، در سپتامبر ۲۰۱۱ به انجام رسید. خط تولید آن نیز از سال ۲۰۱۲ شروع به کار کرد.

### *SoLong و Alan Cocconi*

آلن کوکونی<sup>۴</sup> موسس شرکت California electric-propulsion research با همکاری چند خلبان دیگر در سال ۲۰۰۵، توانستند پرنده ای الکتریکی و بدون سرنشین به نام SoLong را به پرواز در آورند. این پرنده قادر بود به مدت

<sup>۴</sup> Alan Cocconi

مجدداً به همان شهر باز گردد. اگر چه که به دلیل ایجاد نقص فنی در باتری ها، ادامه ی این سفر از هاوایی تا اپریل ۲۰۱۶ به تعویق افتاد. [۱۴]

### *Electravia BL1E Electra*

تیم Electravia با همکاری APAME در ۲۳ دسامبر ۲۰۰۷، در پایگاه Aspres sur Buech فرانسه، موفق شد اولین پرواز هواپیمای الکتریکی با کاپیت باز را، به ثبت برساند کریستین ونداما<sup>۱۵</sup> خلبان این پرواز آزمایشی و مدیر فنی Electravia توانست با این پرنده، به مدت ۴۸ دقیقه پرواز کند و ۵۰ کیلومتر را بپیماید. BL1E Electra (شکل ۱۰ به یک موتور الکتریکی ۱۸ کیلو واتی از نوع disk-brushed مجهز بود که نیروی مورد نیاز آن توسط ۴۸ کیلوگرم باتری های کوکام لیتیوم-پلیمری تامین می شد.



شکل ۱۰

آوردند. در سال ۲۰۱۰ این پرنده موفق شد رکورد اولین پرواز ۲۴ ساعته سرنشین دار، برای یک پرنده ی الکتریکی را به نام خود ثبت کند. (شکل ۹)

در سال ۲۰۱۲ نیز این هواپیما برای اولین بار در تاریخ هواپیماهای الکتریکی، پروازی بین قاره ای را در کارنامه ی خود به ثبت رساند.



شکل ۹

کار ساخت دومین نسخه از این پرنده، در سال ۲۰۱۴ پایان یافت و Solar Impulse 2 نام گرفت. در این پرنده از سلول های خورشیدی و موتور های قوی تری استفاده شد. در مارس ۲۰۱۵ این هواپیما، سفری به دور زمین را شروع کرد که مبدا این سفر شهر ابوظبی در امارات متحده ی عربی بود. طبق برنامه ریزی اولیه قرار بود تا در اگوست ۲۰۱۵ پس از به پایان رساندن ماجرا جویی چند قسمتی خود،

## *QinetiQ Zephyr*

پهپادی سبک وزن و خورشیدی بود که توسط شرکت نظامی انگلیسی QinetiQ طراحی و ساخته شد. در ۲۳ جولای ۲۰۱۰ ، با پروازی ۳۳۶ ساعته در پهپاد ی آسمان ، رکورد مداومت پرواز پرنده های بدون سرنشین (پهپاد) را به نام خود ثبت- کرد.(شکل ۱۲) این پرنده از فیبر کربن و پلیمر تقویت شده ساخته شده بود . نسخه ی سال ۲۰۱۰ این پرنده ۵۰ کیلوگرم وزن داشت طول بالش ۲۲.۵ متر بود .



شکل ۱۲

در نسخه ی سال ۲۰۰۸ ، وزن آن به ۳۰ کیلوگرم رسید و فاصله ی دو سر بال ، ۱۸ متر بود . این هواپیما در طی روز برای شارژ باتری های لیتیوم- گوگردی خود از نور خورشید استفاده می کرد . این باتری ها انرژی مورد نیاز در طول شب را نیز تامین می

Electravia BL۱E اولین هواپیمای الکتریکی دنیا بود که با موتور الکتریکی کار میکرد.

## *Boeing-FCD Project*

پروژه ی FCD (اثبات گر پیل سوختی) برنامه ی ساخت هواپیمای الکتریکی بود که توسط شرکت بزرگ بوئینگ رهبری می شد و از موتور ۳۶-HK Diamond Super Dimona بهره می برد این پرنده نقش بستر تستی برای هواپیماهای مجهز به پیل سوختی تحقیقاتی سبک را بر عهده داشت.

این هواپیما موفق شد در مارس ۲۰۰۸ ، یک پرواز آزمایشی موفق را به نام خود ثبت کند.(شکل ۱۱)



شکل ۱۱

باتری های لیتیوم پلیمر تغذیه می شد. این پرنده در ۱۲ جوئن ۲۰۰۹، رکورد سرعت ۲۵۰ کیلومتر بر ساعت را برای هواپیماهای الکتریکی سرنشین دار به نام خود ثبت کرد. (شکل ۱۳) [۷] [۸]



شکل ۱۳

### Alice

این پرنده اولین هواپیمای مسافربری تمام الکتریکی جهان بود (شکل ۱۴) که برای اولین بار، در طی یک پرواز ۸ دقیقه‌ای در واشنگتن، به ارتفاع ۳۵۰۰ فوتی (۱۰۶۶.۸ متر) رسید. این هواپیمای مسافربری تمام برقی جهان نقطه عطف مهمی برای هوانوردی بدون آلودگی کربن محسوب میشود. این هواپیمای مسافربری دارای جایگاه ۹ سرنشین، در ساعت ۷:۱۰ صبح به وقت محلی در ۲۷ سپتامبر، از فرودگاه بین‌المللی گرانت کانتی ایالت واشنگتن به پرواز درآمد.

کردند. این پرنده برای بر عهده گرفتن نقش نظارتی و تقویت ارتباطات، طراحی و ساخته شده بود. نسخه ی ۲۰۰۸ این پرنده در جولای ۲۰۰۸ توانسته بود با پروازی ۸۲ ساعته،

رسیدن به ارتفاع ۶۱ هزار پایی را در کارنامه ی خود ثبت کند، در آن زمان این پرواز، رکوردی غیر رسمی برای مداومت پروازی پهپاد ها بود. در سال ۲۰۱۰ نسخه ی ۲۰۱۰ با پروازی به مداومت ۳۳۶ ساعت و ۲۲ دقیقه و ۸ ثانیه رکوردی جهانی برای مداومت پروازی پهپاد ها به ثبت رساند. همچنین این پرنده موفق شد به ارتفاع ۷۰۷۴۲ پا دست یابد که برای پهپاد های کلاس FAI class U-۱.c (کنترل از راه دور و با وزن ۵۰ تا ۵۰۰ کیلو گرم) یک رکورد جدید بود. [۱۱] [۶]

### SkySpark

SkySpark پروژه ای مشترک بین شرکت DigiSky و دانشگاه تورین بود. هواپیمای ۲ سرنشینه PioneerAlpi ۳۰۰ موتور ی ۷۵ کیلو واتی داشت که توسط

"آلیس" در نهایت در سه مدل عرضه خواهد شد:

منابع



یک هواپیمای مسافربری با ۹ سرنشین، یک هواپیمای لوکس با ۶ سرنشین و یک نسخه هواپیمای الکترونیکی باری که تعداد محدود سرنشینان این هواپیما، به ظرفیت باتری مربوط می‌شود.

برای کاهش آلودگی هواپیماهای بزرگ، دولت آمریکا به دنبال استفاده از سوخت‌های پایدار در هوانوردی است که ممکن است از ذرت، جلبک یا حتی زباله‌های شهری ساخته شوند. [۱۲]



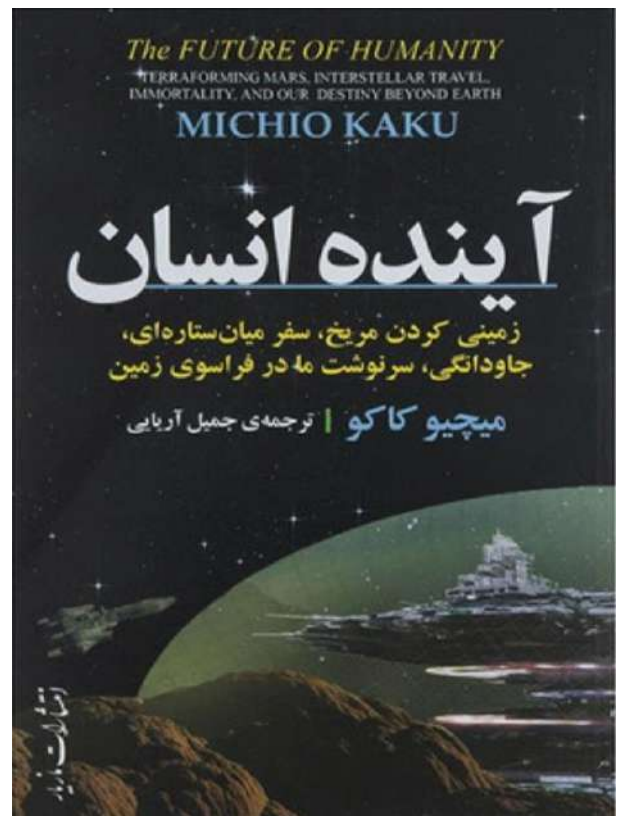
شکل ۱۴

## دوئل ترس و امید؛

### آینده چه شکلی است؟

نگاهی به کتاب *آینده انسان*<sup>۱۶</sup> اثر میچیو کاکو<sup>۱۷</sup>

نوشته هدیه شفيعی نامقی



شکل ۱: جلد کتاب

وطن هیچ‌گاه ساکنانش را ترک نخواهد کرد؛ اما تمام ساکنان بالأخره وطن را ترک خواهند کرد؛ یا با مهاجرت یا با مرگ. زمین، وطن اصلی همه ماست و ما روزی آن را، به‌ناچار، ترک خواهیم کرد؛ اما کی؟ به کدام مقصد؟ و از همه مهم‌تر، چگونه؟ مسلم است

که ما نمی‌توانیم همه، به‌طور هم‌زمان، زمین را ترک کنیم. پس از هم جدا می‌شویم؛ ولی سؤال این است که آیا دوباره همدیگر را خواهیم یافت؟ آیا پس از آنکه این سفر طولانی تمام شد، هنوز هم احساسات انسانی مثل خشم، شادی و اندوه را درک خواهیم کرد؟

کتاب *آینده انسان*، نوشته میچیو کاکو، فیزیک‌دان ۷۶ ساله آمریکایی-ژاپنی، پاسخی به این پرسش است که اگر زمین دیگر زیستگاه مطلوب ما نباشد، چه باید بکنیم. نویسنده کتابش را با ذکر یک واقعه باستانی که انسان را تا لبه پرتگاه نابودی کشاند، شروع می‌کند: حدود ۷۵ هزار سال قبل، آتش‌فشان توبا در اندونزی فوران کرد و باعث مرگ بسیاری از انسان‌ها شد. تقریباً فقط دوهزار نفر از این واقعه جان سالم به در بردند.

انسان همواره در طول تاریخ با بلایای طبیعی مانند زلزله، فوران، سونامی و بلایای غیرطبیعی مثل بمباران اتمی و فاجعه چرنوبیل در جدال بوده است و سعی کرده با هر ترفندی، از آن زنده بیرون بیاید؛ اما سرانجام ستاره حیات‌بخش انسان، یعنی

<sup>۱</sup> The Future Of Humanity

<sup>۱۷</sup> Michio Kaku

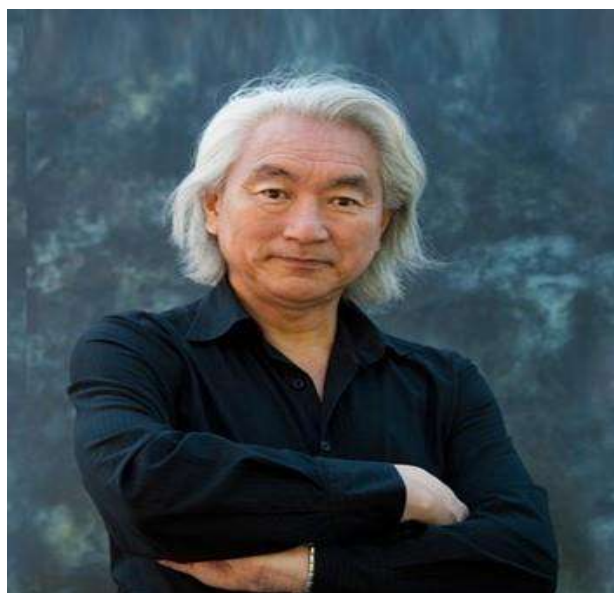


خورشید، روزی از تابیدن خسته خواهد شد و تبدیل به ابرغولی می‌شود که تمام سیارات منظومه شمسی را، از جمله زمین، خواهد بلعید. به اعتقاد استیون هاوکینگ، ما باید تا آن زمان سکونت‌گاه دیگری پیدا کنیم. کاکو در *آینده انسان* تلاش می‌کند تا تمام موانع و چالش‌های پیش روی ما را شرح دهد و در صورت موجود بودن راه‌حل، آن را به ما نشان دهد. از آنجا که میچیو کاکو، استاد فیزیک نظری دانشگاه سیتی در شهر نیویورک است، تمام تلاشش را به کار گرفته تا نوشته‌هایش به‌دور از تخیل و فرضیات بی‌اساس باشد و فقط براساس شواهد و مستندات، آینده را به ما نشان دهد. هرچند گاهی آینده آن‌قدر دور از ذهن است که شما این کتاب را کتابی علمی-تخیلی قلمداد می‌کنید.

مسیر پیدا کردن این سکونت‌گاه جدید آسان نخواهد بود و گاهی چالش‌ها چنان بزرگ و ترسناک هستند که آرزو می‌کنید پیش از رخ دادن تمام این اتفاقات، با جهان وداع کرده باشید. گاهی نیز تصور جهانی که در آن انسان نامیرا می‌شود، آن‌قدر شیرین است که امیدوارید عمری طولانی داشته باشید تا بتوانید لیزرسواری را تجربه کنید. مطالعه این کتاب را به تمام علاقه‌مندان

نجوم و اخترفیزیک و همچنین تمام کسانی که درباره آینده انسان کنجکاو هستند، توصیه می‌کنیم.

کتاب *آینده انسان* با امتیاز ۴.۴ از ۵ در سایت طاقچه، ترجمه جمیل آریایی است و انتشارات مازیار نیز آن را به چاپ رسانده است.



شکل ۲: نویسنده کتاب

## منابع





هدف از انتشار مطالب در نشریه پرواز، به اشتراک گذاشتن اطلاعات و تجربیات دانشجویان، دانش آموختگان و فعالان این صنعت به شکل کاربردی و با قلمی روان و ساده است.

از علاقه‌مندان به چاپ مطالب علمی-تخصصی در نشریه پرواز دعوت می‌شود از طریق آدرس های زیر با ما در ارتباط باشند:



Telegram



Aparat